

Zielgruppe:	Instandhalter/Roboterservicetechniker
Lernziele:	Im Rahmen dieses Seminars werden dem Teilnehmer die Grundlagen zur fachgerechten Störungsdiagnose und Störungsbeseitigung für die Elektrik sowie die Wiederinbetriebnahme des Robotersystems RobotstarV vermittelt.
Voraussetzungen:	Roboter Bedienung Elektrofachkraft PC-Kenntnisse
Dauer:	2 Tage

Inhalt:**Systemübersicht**

- Busaufbau CAN/Profinet
- Devices
- M-Module
- Anzeigen und Diagnose

CPU (Central Processing Unit)

- Anzeige- und Bedienelemente
- Codierschalter
- Fehlermeldungen der CPU

Antriebsbausteine Display-Anzeige

- Parametereinstellung
- Statusanzeigen / Fehlermeldungen
- Achsen einrichten/Justage
- Resolverkalibrierung

I/O-Ankopplung via Profinet / CAN Bus

- Konfigurationsprogramm
- Busaufbau
- Busmodule

Fehlermeldungen

- Fehlermeldungen erkennen
- Strategien zur Fehlersuche

Praktische Übungen