

VERTIKAL KNICKARM ROBOTER RV30-2257

HOCHDYNAMISCHER 6-ACHS-KNICKARMROBOTER FÜR PRÄZISE INDUSTRIEANWENDUNGEN

Der REIS **RV30-2257** ist ein hochentwickelter 6-Achs-Knickarmroboter, der mit einer Nenn-Traglast von 30 kg außergewöhnliche Präzision und Dynamik bietet. Der **RV30** ist für allgemeine Handlungsaufgaben optimal geeignet.

Technologie der Spitzenklasse

Ausgestattet mit sechs rotatorischen Achsen bietet der **RV30-2257** volle Bewegungsfreiheit (6DoF: drei translatorische und drei rotatorische Freiheitsgrade), was ihn zu einer vielseitigen Lösung für komplexe industrielle Anwendungen macht.

Perfekte Abstimmung mit der Steuerung

In Kombination mit der fortschrittlichen REIS ROBOTstar VII Robotersteuerung entfaltet der **RV30-2257** sein volles Potenzial. Die präzise Bahnsteuerungstechnik der REIS ROBOTstar VII sorgt in Kombination mit der SINAMICS-Hardware und Regelungstechnik für die optimale Verwaltung der kompletten Servoantriebstechnik, inklusive leistungsstarker Servomotoren.



Maximale Performance durch hochwertige Materialien

Die REIS RV-Serie setzt neue Maßstäbe in der jeweiligen Klasse durch den Einsatz präziser Hochleistungsgetriebe und einer Mechanik, die auf maximale Steifigkeit, Eigenfrequenz und Dämpfung ausgelegt ist. Die

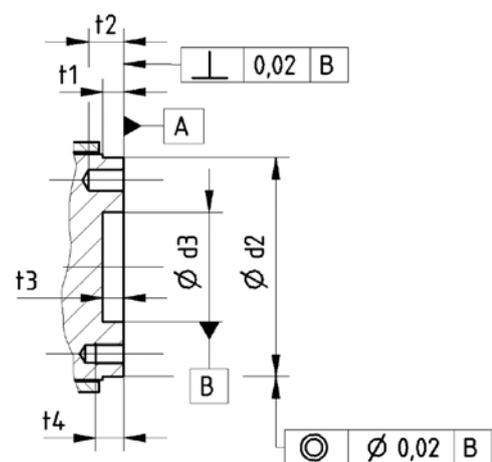
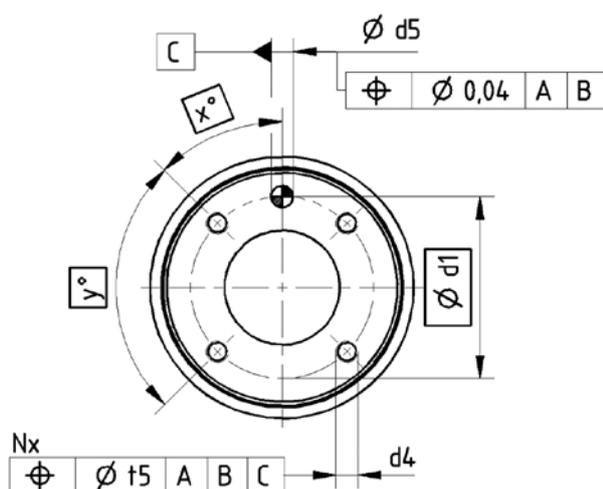
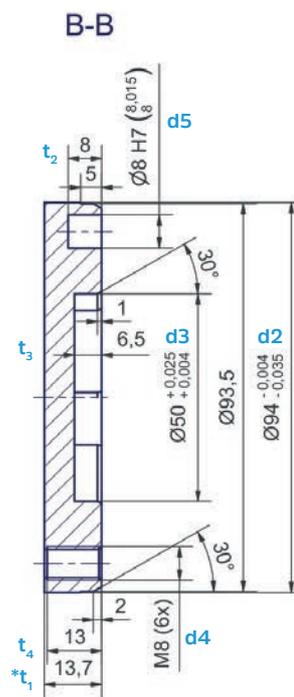
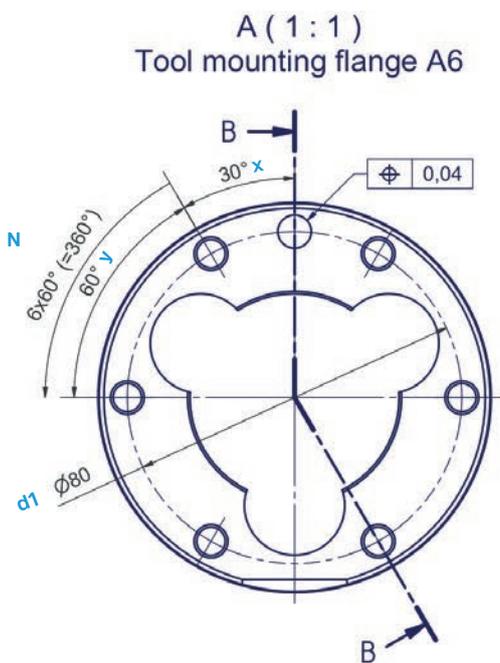
Konstruktion umfasst innovative Materialkombinationen aus Stahl-, Aluminium-, Magnesium- und Kohlefaser Verbundwerkstoffen, um höchste Stabilität bei minimalem Gewicht zu gewährleisten.

VERTIKAL KNICKARM ROBOTER

RV30-2257

MECHANISCHE SCHNITTSTELLE

Typ	d ₁	d ₂ h8	d ₃ H ⁷	d ₄	N	d ₅ H ⁷	x	y	t ₁	t ₂	t ₃	t ₄
	mm	mm	mm	mm		mm	°	°	mm	mm	mm	mm
RV30-2257	80	94	50	M8	6	8	30	60	13,7-5	8	6,5	13



Zur Lagefixierung ist zusätzlich zur Innen- oder Außenzentrierung ein Zylinderstift erforderlich

Aus der dargestellten Position ist ein Drehbereich von $\pm 360^\circ$ möglich.

