

# VERTIKAL KNICKARM ROBOTER RV20-1803

## HOCHDYNAMISCHER 6-ACHS-KNICKARMROBOTER FÜR PRÄZISE INDUSTRIEANWENDUNGEN

Der REIS **RV20-1803** ist ein hochentwickelter 6-Achs-Knickarmroboter, der mit einer Nenn-Traglast von 20 kg außergewöhnliche Präzision und Dynamik bietet. Der **RV20** ist für Prüf- & Messaufgaben, sowie Handling und Laseranwendungen optimal geeignet. Mit dem minimalen Footprint eignet er sich zudem bestens für den Einbau in Anlagen mit sehr begrenzten Platzverhältnissen.

### Technologie der Spitzenklasse

Ausgestattet mit sechs rotatorischen Achsen bietet der **RV20-1803** volle Bewegungsfreiheit (6DoF: drei translatorische und drei rotatorische Freiheitsgrade), was ihn zu einer vielseitigen Lösung für komplexe industrielle Anwendungen macht.

### Perfekte Abstimmung mit der Steuerung

In Kombination mit der fortschrittlichen REIS ROBOTstar VII Robotersteuerung entfaltet der **RV20-1803** sein volles Potenzial. Die präzise Bahnsteuerungstechnik der REIS ROBOTstar VII sorgt in Kombination mit der SINAMICS-Hardware und Regelungstechnik für die optimale Verwaltung der kompletten Servoantriebstechnik, inklusive leistungsstarker Servomotoren.



### Maximale Performance durch hochwertige Materialien

Die REIS RV-Serie setzt neue Maßstäbe in der jeweiligen Klasse durch den Einsatz präziser Hochleistungsgetriebe und einer Mechanik, die auf maximale Steifigkeit, Eigenfrequenz

und Dämpfung ausgelegt ist. Die Konstruktion umfasst innovative Materialkombinationen aus Stahl-, Aluminium-, Magnesium- und Kohlefaserverbundwerkstoffen, um höchste Stabilität bei minimalem Gewicht zu gewährleisten.

# VERTIKAL KNICKARM ROBOTER RV20-1803

## Technische Daten

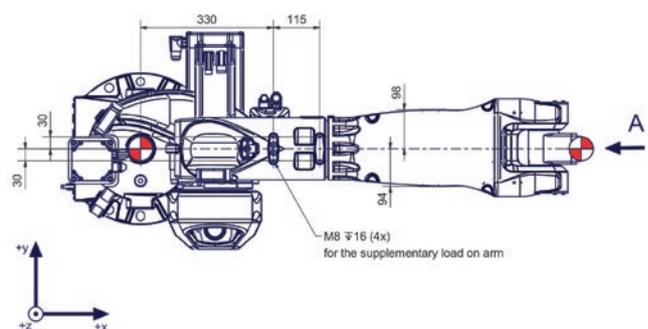
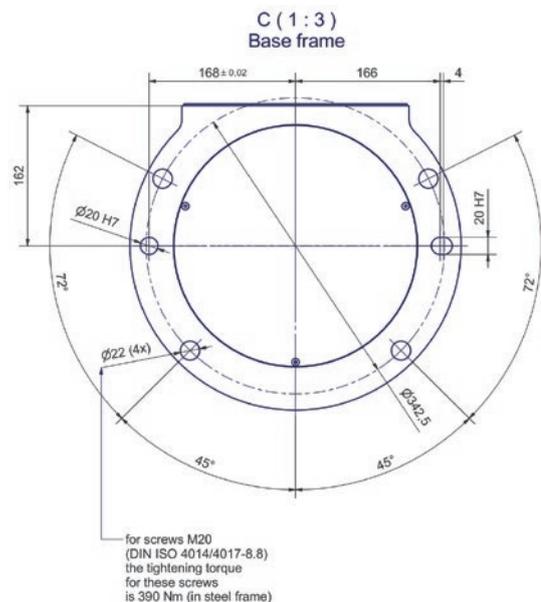
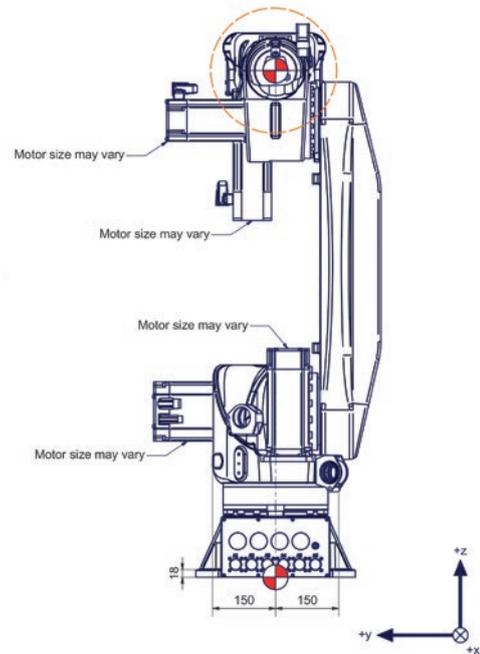
Nenn-Traglast	kg	20
Zusatzlast am Arm A3	kg	10
Anzahl der Achsen		6
Schutzklasse	IP	64
Gewicht Grundgerät (ohne Steuerung)	kg	194

## Geschwindigkeiten

A1	°/s	200
A2	°/s	180
A3	°/s	200
A4	°/s	500
A5	°/s	500
A6	°/s	500

## Schwenkbereich Verfahrachse Achse 1 bis 6

Schwenkbereich A1	°	±185
Schwenkbereich A2	°	-88 / +169
Schwenkbereich A3	°	-142 / +78
Schwenkbereich A4	°	±185
Schwenkbereich A5	°	-115 / +125
Schwenkbereich A6	°	±360

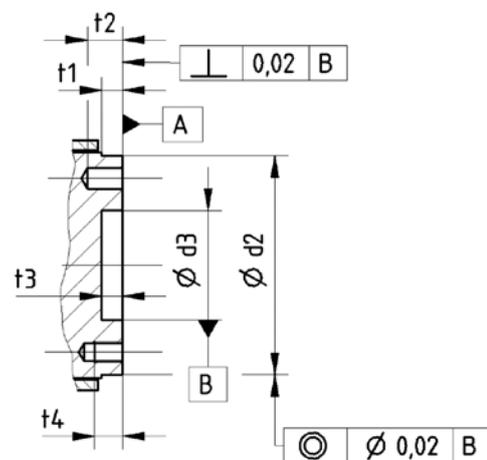
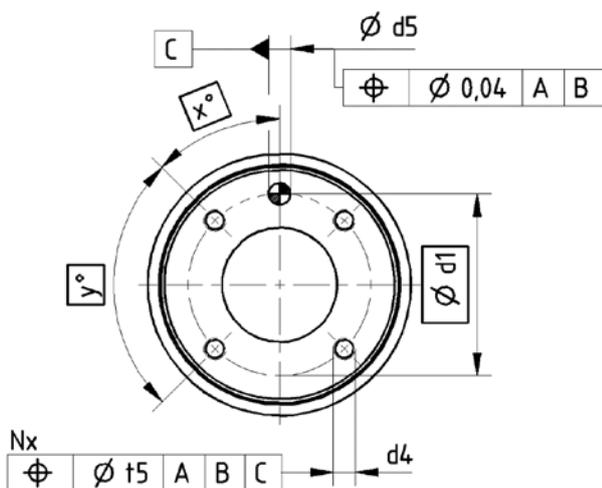
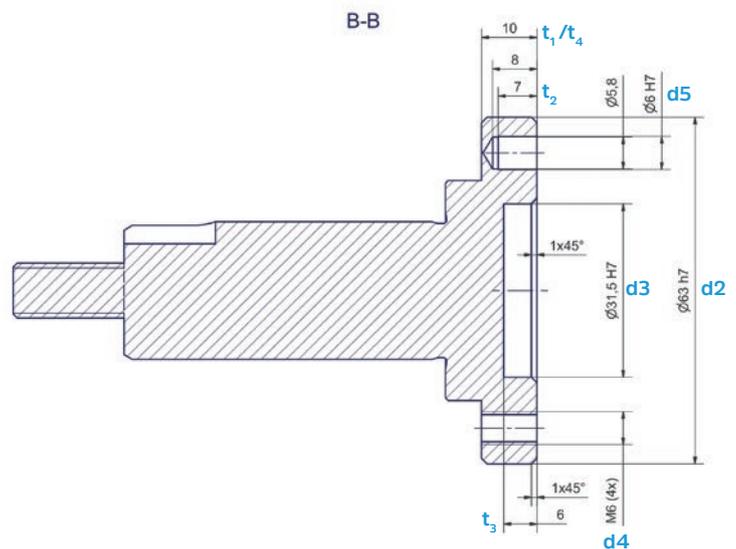
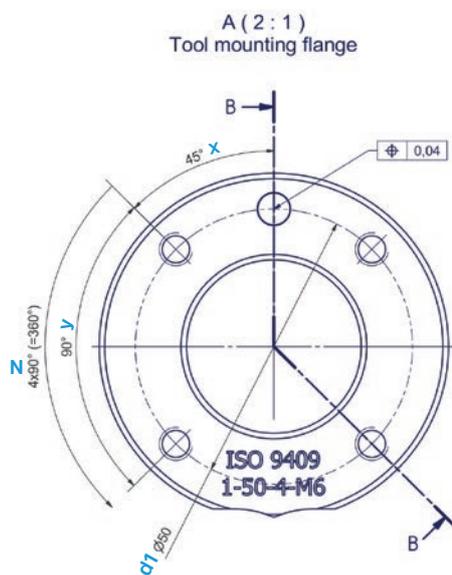


# VERTIKAL KNICKARM ROBOTER

## RV20-1803

### MECHANISCHE SCHNITTSTELLE

Typ	d <sub>1</sub>	d <sub>2</sub> h <sub>8</sub>	d <sub>3</sub> H <sup>7</sup>	d <sub>4</sub>	N	d <sub>5</sub> H <sup>7</sup>	x	y	t <sub>1</sub>	t <sub>2</sub>	t <sub>3</sub>	t <sub>4</sub>
	mm	mm	mm	mm		mm	°	°	mm	mm	mm	mm
<b>RV20-1803</b>	50	63	31,5	M6	4	6	45	90	10	7	6	10

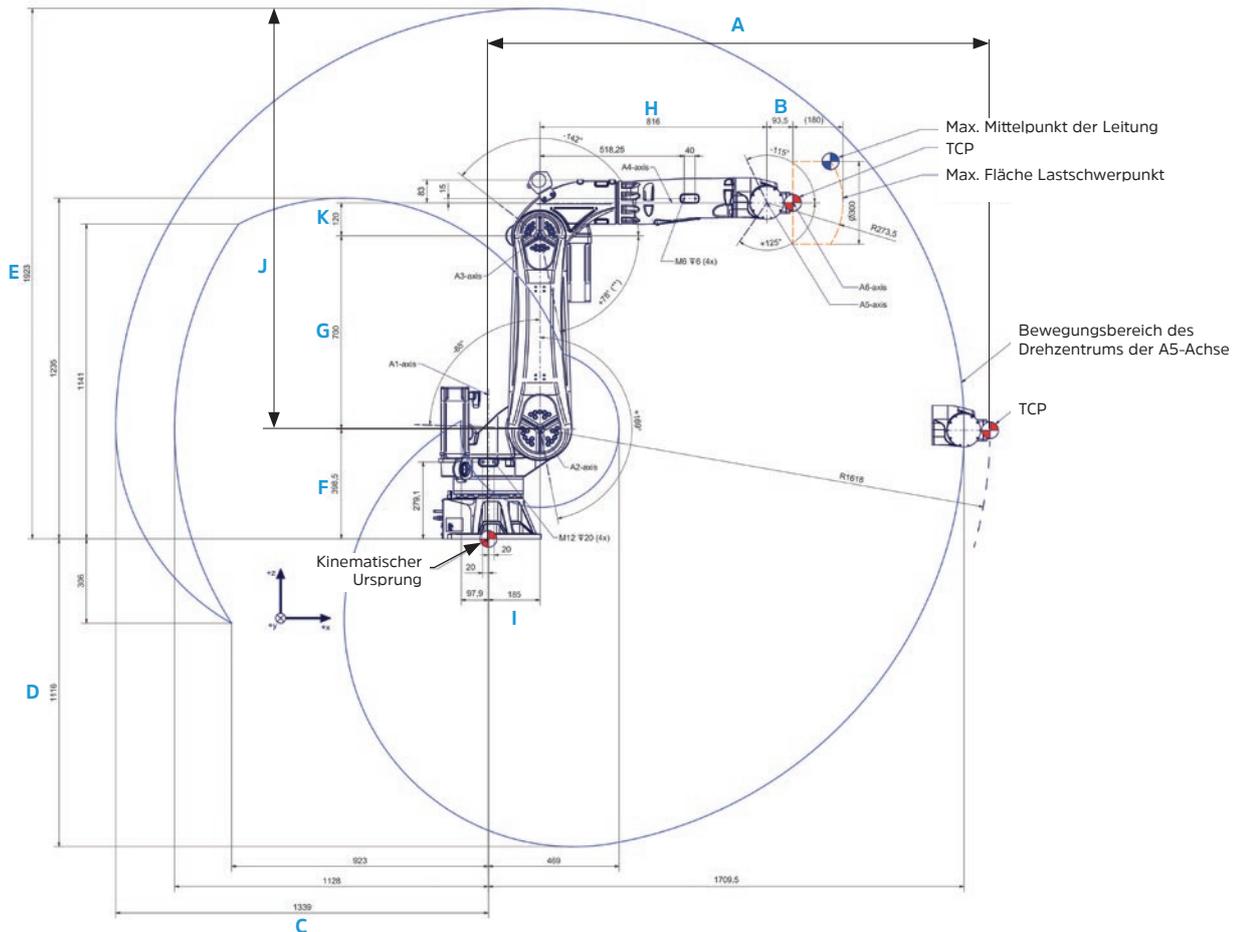


Zur Lagefixierung ist zusätzlich zur Innen- oder Außenzentrierung ein Zylinderstift erforderlich

Aus der dargestellten Position ist ein Drehbereich von  $\pm 360^\circ$  möglich.

# VERTIKAL KNICKARM ROBOTER RV20-1803

ARBEITSRAUM



## Arbeitsraum

A	mm	1.803	F	mm	398,5
B	mm	93,5	G	mm	700
C	mm	1.339	H	mm	816
D	mm	1.116	I	mm	185
E	mm	1.923	J	mm	1.524,5

Für weitere Informationen kontaktieren Sie uns bitte unter:

**Reis Robotics GmbH & Co. KG**  
Walter-Reis-Straße 1  
63785 Obernburg / Deutschland  
Telefon +49 6022 503-0

Angaben über die Beschaffenheit und Verwendbarkeit der Produkte stellen keine Zusicherung von Eigenschaften dar, sondern dienen lediglich Informationszwecken. Maßgeblich für den Umfang unserer Lieferungen und Leistungen ist der jeweilige Vertragsgegenstand. Die Abbildungen enthalten zum Teil auch optionale Ausstattungen, die nicht zum serienmäßigen Lieferumfang gehören. Technische Daten und Abbildungen unverbindlich für Lieferungen. Änderungen vorbehalten.

