

LINEAR PORTAL RLP70

IN GROSSEN ARBEITSRÄUMEN BESSER ZUM ZIEL FÜR MEHR QUALITÄT UND PRODUKTIVITÄT

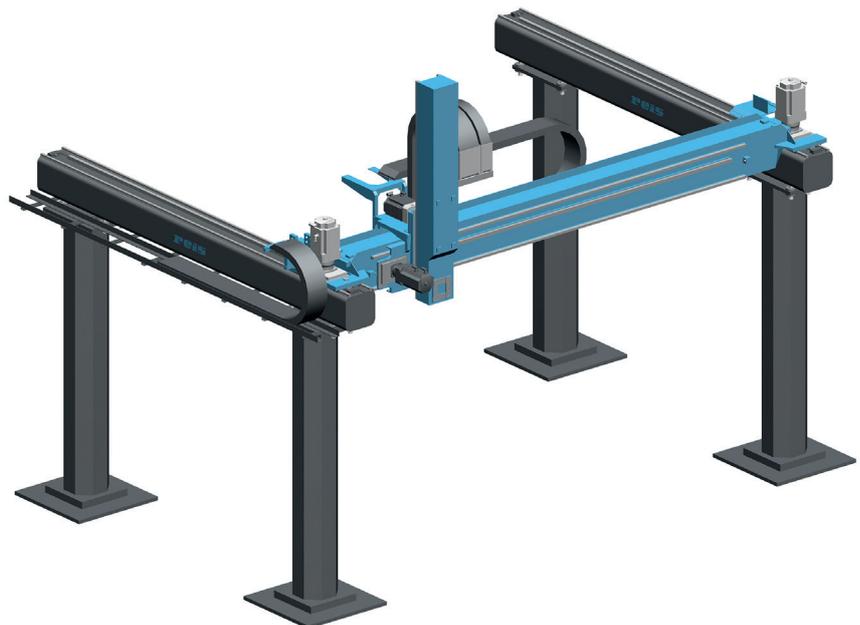
Der **Linear-Portalroboter RLP70** verfügt in der Maximalausbaustufe über drei kartesische Achsen und drei rotatorische Achsen, welche als vollsynchronisierte und interpolierte Servoachsen über die Robotersteuerung geregelt werden. Die beidseitige Lagerung der ersten Achse gewährleistet höchste Dynamik bei sehr hoher Stabilität.

Die Erfahrung aus einer Vielzahl von installierten Applikationen im Handling und unsere Expertise als einer der führenden Anbieter intelligenter Automatisierungslösungen über mehr als fünf Jahrzehnte sind in die Entwicklung des neuen **RLP70** eingeflossen.

Das **Linear Portal RLP70** ist konzeptionell für hochpräzise und sehr dynamische Laser-Schweiß- und Schneidaufgaben entwickelt worden. Erweitert man das **RLP70** um zwei oder drei-achsige laserspezifische Handachsenmodule und einen fasergeführten Laser, dann können entweder hochintegrierte Laser-Schneidoptiken oder Laser-Schweißoptiken adaptiert und komplexe 3-D Anwendungen realisiert werden.

IHR NUTZEN

- verbunden mit den sehr geringen Störkonturen der Roboterkinematik eignet sich dieser optimal zum Verketteten von Arbeitsabläufen zum Be- und Entladen, aber auch zum Palettieren oder Transferieren
- modularer Aufbau mit Arbeitsräumen von 0,5 m³ bis 90 m³ machen damit das **RLP70** zu einer sicheren Investition für Ihre Automation
- zur Verwendung kommen modernste Servo-Antriebstechnologien um die bestmögliche Dynamik, Leistung und Zuverlässigkeit zu erzielen



LIEFERUMFANG BESTEHEND AUS

- **RLP70** mit flexiblem Hub und einer gestaffelten Arbeitshöhe
Grundhub: A1 = 1.000 mm,
A2 = 1.000 mm,
A3 = 500 mm

OPTIONEN

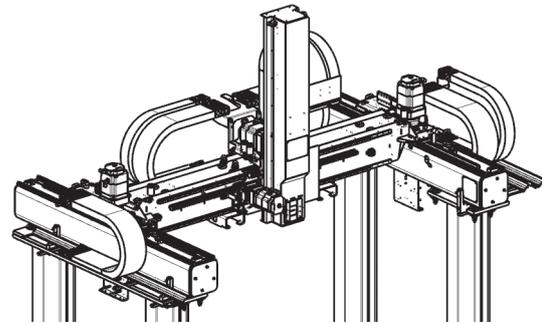
- Handachsmodul
- Stufenweise Huberweiterungen A1 – A3
- Stufenweise Höhererweiterung der Ständer
- Redundante Haltebremse A3
- Zentralschmieranlage
- Energiezuführung
- Kundenspezifische Anpassungen
- Zusätzliche Dichtungen der Führungssysteme
- Tropfschutz



LINEAR PORTAL RLP70

Technische Daten

Nenn-Traglast	kg	70
Traglastbereich (abhängig von Hub A3)	kg	-
Positionswiederholgenauigkeit	mm	± 0,02
Anzahl der Achsen		3
Arbeitsraum	m ³	0,5 bis 90
Mittlere Leistungsaufnahme	kVA	7,0
Elektr. Anschlusswert	kVA	11,0
Gewicht Grundhub A1 – A3 (ohne Ständer, ohne Last)	kg	2.550



Gesamtmassenschwerpunkt
max. Kippmoment beachten

Geschwindigkeiten

A1	m/s	2
A2	m/s	2
A3	m/s	2

Hübe

		A1	A2	A3
Grundhub	mm	1.000	1.000	500
Maximalhub	mm	30.000	3.000	1.000
Erweiterungsschritte	mm	500	500	250
Mehrgewicht je Erweiterung	kg	140	35	13

Ständer

Basisgröße	mm	345
Basishöhe	mm	1.750
Maximalhöhe		tbd
Höhen-Erweiterungsschritte	mm	250
Ständerabstand (max.)	mm	5.000
Tragarmüberstand (max.)	mm	1.250

Tabelle Maximallast A3

Hublängen A3 [mm]	Last (max.)	
1.000	kg	70
1.250	kg	70
1.500	kg	70

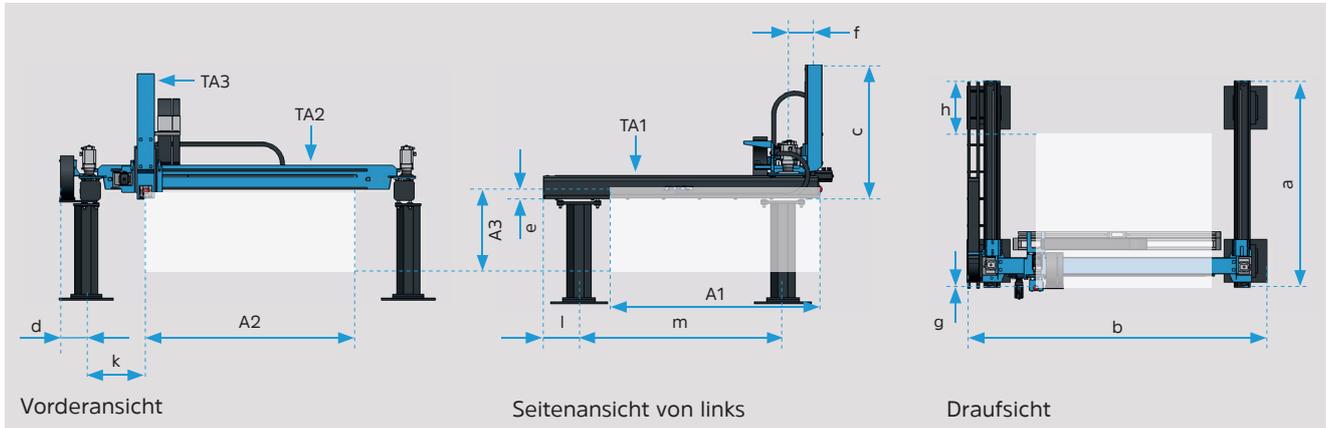
Für weitere Informationen kontaktieren Sie uns bitte unter: sales@reisrobotics.com

Reis Robotics GmbH & Co. KG
Walter-Reis-Straße 1
63785 Obernburg / Deutschland
Telefon +49 6022 503-0

Angaben über die Beschaffenheit und Verwendbarkeit der Produkte stellen keine Zusicherung von Eigenschaften dar, sondern dienen lediglich Informationszwecken. Maßgeblich für den Umfang unserer Lieferungen und Leistungen ist der jeweilige Vertragsgegenstand. Die Abbildungen enthalten zum Teil auch optionale Ausstattungen, die nicht zum serienmäßigen Lieferumfang gehören. Technische Daten und Abbildungen unverbindlich für Lieferungen. Änderungen vorbehalten.

LINEAR PORTAL RLP70

ARBEITSRAUM



Legende

A1 Hub Achse 1
A2 Hub Achse 2
A3 Hub Achse 3

TAx Tragarm Achse x
WS Werkzeugschnittstelle A3
UK Unterkante
OK Oberkante

Platzbedarf / Aufstellfläche

a	Gesamtlänge	mm	A1 + 850	g	Anfang TA1 bis WS	mm	15
b	Gesamtbreite	mm	A2 + 1.550	h	Ende TA1 bis WS	mm	815
c	Gesamthöhe (ohne Ständer)	mm	A3 + 900	k	Mitte TA1 bis WS	mm	880
d	Überstand E-Kette	mm	485	l	max. Sänderüberstand TA1	mm	500
e	UK TA1 bis WS	mm	130	m	max. Ständerabstand	mm	5.000
f	Mitte TA2 bis WS	mm	410				

Für weitere Informationen kontaktieren Sie uns bitte unter: sales@reisrobotics.com

Reis Robotics GmbH & Co. KG
 Walter-Reis-Straße 1
 63785 Obernburg / Deutschland
 Telefon +49 6022 503-0

Angaben über die Beschaffenheit und Verwendbarkeit der Produkte stellen keine Zusicherung von Eigenschaften dar, sondern dienen lediglich Informationszwecken. Maßgeblich für den Umfang unserer Lieferungen und Leistungen ist der jeweilige Vertragsgegenstand. Die Abbildungen enthalten zum Teil auch optionale Ausstattungen, die nicht zum serienmäßigen Lieferumfang gehören. Technische Daten und Abbildungen unverbindlich für Lieferungen. Änderungen vorbehalten.