

# LINEAR PORTAL RLP300

## IN GROSSEN ARBEITSRÄUMEN BESSER ZUM ZIEL FÜR MEHR QUALITÄT UND PRODUKTIVITÄT

Der **Linear-Portalroboter RLP300** verfügt in der Maximalausbaustufe über drei kartesische Achsen und drei rotatorische Achsen, welche als vollsynchronisierte und interpolierte Servoachsen über die Robotersteuerung geregelt werden. Die beidseitige Lagerung der ersten Achse gewährleistet höchste Dynamik bei sehr hoher Stabilität.

Die Erfahrung aus einer Vielzahl von installierten Applikationen im Handling und unsere Expertise als einer der führenden Anbieter intelligenter Automatisierungslösungen über mehr als fünf Jahrzehnte sind in die Entwicklung des neuen **RLP300** eingeflossen.

### IHR NUTZEN

- verbunden mit den sehr geringen Störkonturen der Roboterkinematik eignet sich dieser optimal zum Verketteten von Arbeitsabläufen zum Be- und Entladen, aber auch zum Palettieren oder Transferieren
- modularer Aufbau mit Arbeitsräumen von 5 m<sup>3</sup> bis 675 m<sup>3</sup> machen damit das **RLP300** zu einer sicheren Investition für Ihre Automation
- zur Verwendung kommen modernste Servo-Antriebstechnologien um die bestmögliche Dynamik, Leistung und Zuverlässigkeit zu erzielen



### LIEFERUMFANG BESTEHEND AUS

- **RLP300** mit flexiblem Hub und einer gestaffelten Arbeitshöhe Grundhub:  
A1 = 2.000 mm,  
A2 = 2.500 mm,  
A3 = 1.000 mm

### OPTIONEN

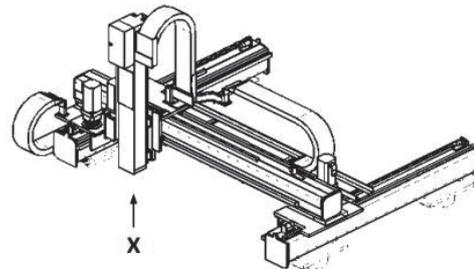
- Handachsmodule
- Stufenweise Huberweiterungen A1 – A3
- Stufenweise Höhererweiterung der Ständer
- Redundante Haltebremse A3
- Zentralschmieranlage
- Energiezuführung
- Kundenspezifische Anpassungen
- Zusätzliche Dichtungen der Führungssysteme
- Tropfschutz



# LINEAR PORTAL RLP300

## Technische Daten

Nenn-Traglast	kg	300
Traglastbereich (abhängig von Hub A3)	kg	254 bis 332
Positionswiederholgenauigkeit	mm	±0,3
Anzahl der Achsen		3
Arbeitsraum	m <sup>3</sup>	5 bis 675
Mittlere Leistungsaufnahme	kVA	5,4
Elektr. Anschlusswert	kVA	8,6
Gewicht Grundhub A1 – A3 (ohne Ständer, ohne Last)	kg	2.475



Gesamtmassenschwerpunkt  
max. Kippmoment beachten

## Geschwindigkeiten

A1	m/s	2,6
A2	m/s	2,6
A3	m/s	1,4

## Hübe

		A1	A2	A3
Grundhub	mm	2.000	2.500	1.000
Maximalhub	mm	45.000	6.000	2.500
Erweiterungsschritte	mm	1.000	500	250
Mehrgewicht je Erweiterung	kg	350	72,5	13

## Ständer

Basisgröße	mm	450
Basishöhe	mm	1.750
Maximalhöhe	mm	3.000
Höhen-Erweiterungsschritte	mm	250
Ständerabstand (max.)	mm	5.000
Tragarmüberstand (max.)	mm	1.250

## Tabelle Maximallast A3

Hublängen A3 [mm]	Last (max.)	
1.000	kg	324
1.250	kg	312
1.500	kg	300
1.750	kg	288
2.000	kg	276
2.250	kg	264
2.500	kg	252

## Max. Hebelarm bei max. Last

L <sub>z</sub>	mm	250
----------------	----	-----

## Max. Kippmoment

M A3	Nm	550
------	----	-----

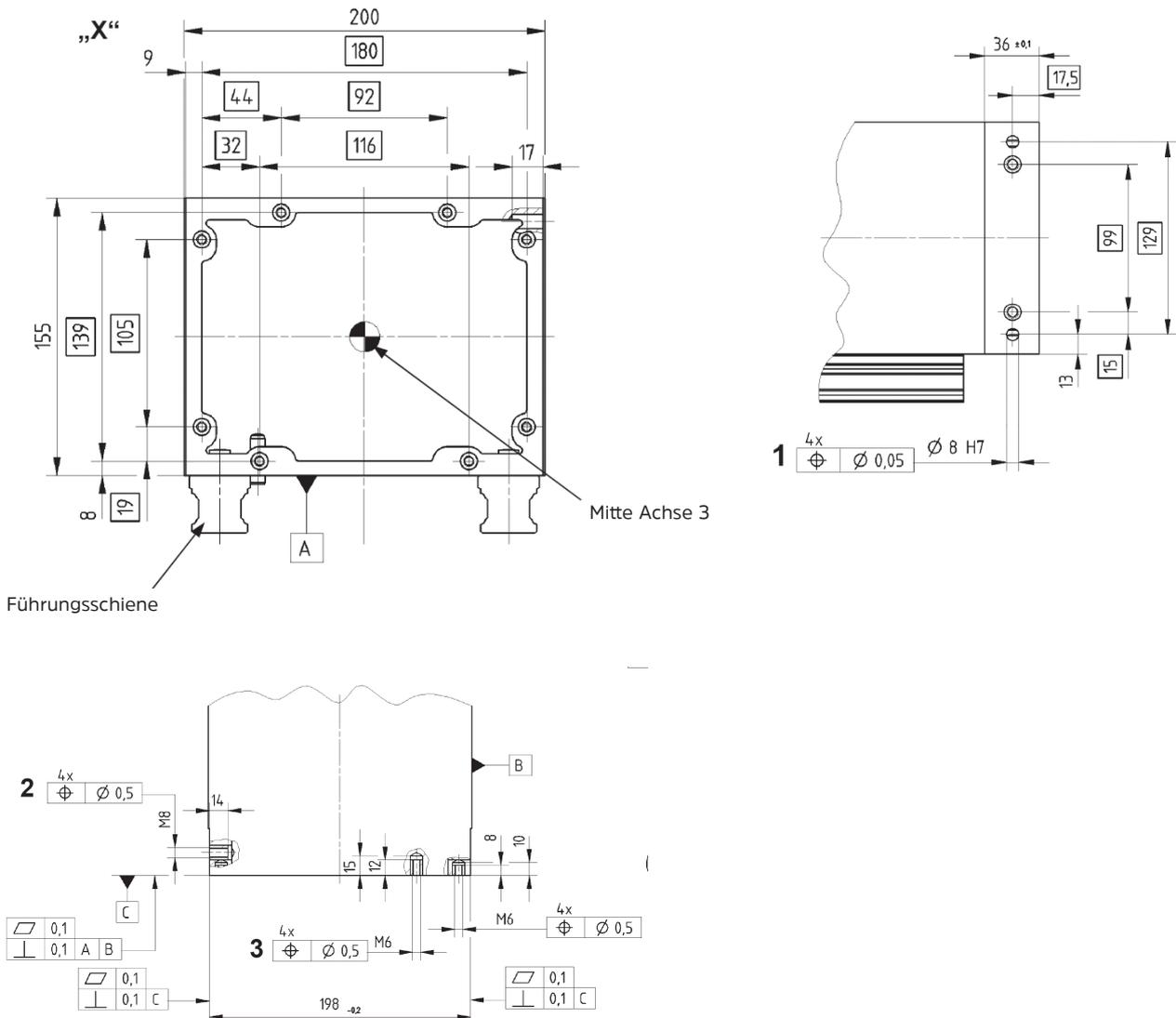
Für weitere Informationen kontaktieren Sie uns bitte unter: [sales@reisrobotics.com](mailto:sales@reisrobotics.com)

**Reis Robotics GmbH & Co. KG**  
Walter-Reis-Straße 1  
63785 Obernburg / Deutschland  
Telefon +49 6022 503-0

Angaben über die Beschaffenheit und Verwendbarkeit der Produkte stellen keine Zusicherung von Eigenschaften dar, sondern dienen lediglich Informationszwecken. Maßgeblich für den Umfang unserer Lieferungen und Leistungen ist der jeweilige Vertragsgegenstand. Die Abbildungen enthalten zum Teil auch optionale Ausstattungen, die nicht zum serienmäßigen Lieferumfang gehören. Technische Daten und Abbildungen unverbindlich für Lieferungen. Änderungen vorbehalten.

# LINEAR PORTAL RLP300

## WERKZEUGSCHNITTSTELLE ACHSE 3



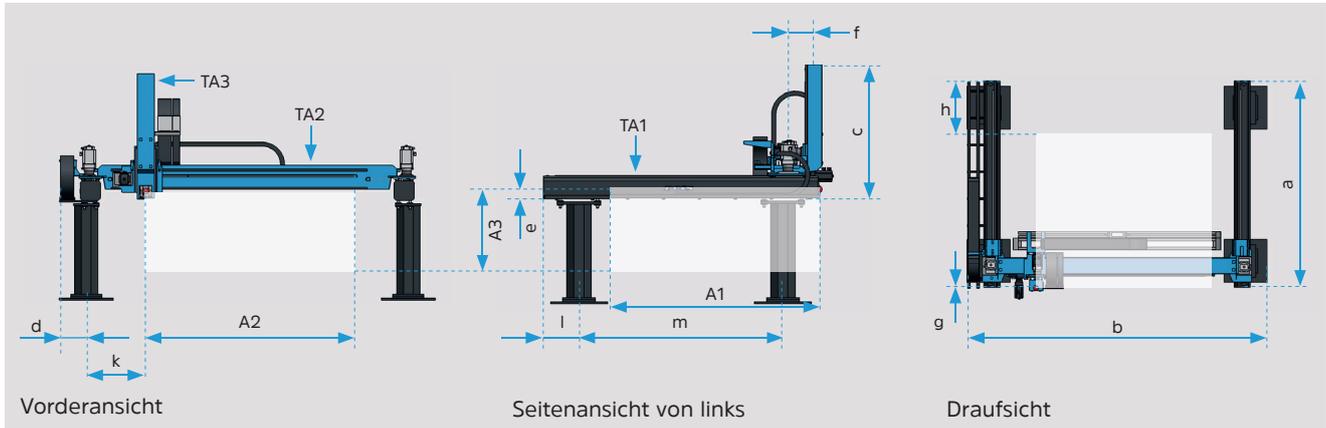
Für weitere Informationen kontaktieren Sie uns bitte unter: [sales@reisrobotics.com](mailto:sales@reisrobotics.com)

**Reis Robotics GmbH & Co. KG**  
 Walter-Reis-Straße 1  
 63785 Obernburg / Deutschland  
 Telefon +49 6022 503-0

Angaben über die Beschaffenheit und Verwendbarkeit der Produkte stellen keine Zusicherung von Eigenschaften dar, sondern dienen lediglich Informationszwecken. Maßgeblich für den Umfang unserer Lieferungen und Leistungen ist der jeweilige Vertragsgegenstand. Die Abbildungen enthalten zum Teil auch optionale Ausstattungen, die nicht zum serienmäßigen Lieferumfang gehören. Technische Daten und Abbildungen unverbindlich für Lieferungen. Änderungen vorbehalten.

# LINEAR PORTAL RLP300

## ARBEITSRAUM



### Legende

- A1** Hub Achse 1
- A2** Hub Achse 2
- A3** Hub Achse 3

- TAx** Tragarm Achse x
- WS** Werkzeugschnittstelle A3
- UK** Unterkante
- OK** Oberkante

### Platzbedarf / Aufstellfläche

<b>a</b>	Gesamtlänge	mm	$A1 + 1.200$	<b>g</b>	Anfang TA1 bis WS	mm	185
<b>b</b>	Gesamtbreite	mm	$A2 + 2.500$	<b>h</b>	Ende TA1 bis WS	mm	840
<b>c</b>	Gesamthöhe (ohne Ständer)	mm	$A3 + 975$	<b>k</b>	Mitte TA1 bis WS	mm	760
<b>d</b>	Überstand E-Kette	mm	585	<b>l</b>	max. Sänderüberstand TA1	mm	1.250
<b>e</b>	UK TA1 bis WS	mm	235	<b>m</b>	max. Ständerabstand	mm	5.000
<b>f</b>	Mitte TA2 bis WS	mm	330				

Für weitere Informationen kontaktieren Sie uns bitte unter: [sales@reisrobotics.com](mailto:sales@reisrobotics.com)

**Reis Robotics GmbH & Co. KG**  
 Walter-Reis-Straße 1  
 63785 Obernburg / Deutschland  
 Telefon +49 6022 503-0

Angaben über die Beschaffenheit und Verwendbarkeit der Produkte stellen keine Zusicherung von Eigenschaften dar, sondern dienen lediglich Informationszwecken. Maßgeblich für den Umfang unserer Lieferungen und Leistungen ist der jeweilige Vertragsgegenstand. Die Abbildungen enthalten zum Teil auch optionale Ausstattungen, die nicht zum serienmäßigen Lieferumfang gehören. Technische Daten und Abbildungen unverbindlich für Lieferungen. Änderungen vorbehalten.