

Zielgruppe: Roboter-/Anlagenprogrammierer Roboterservicetechniker
Offlineprogrammierer

Lernziele: Im Rahmen dieses Seminars werden dem Teilnehmer die wesentlichen Funktionen zur Konfiguration der virtuellen Welt und Offlineprogrammierung von Roboterbewegungen vermittelt.

Voraussetzungen: Roboter Bedienung und Programmieren 1
ProVis Grundlagen

Dauer: 2 Tage

Inhalt:

Grundlagen zu Offlineprogrammierung

- Installation und Konfiguration
- Einführung in die Programmieroberfläche
- Grundlagen der Offline -Programmierung

Aufbau einer Simulation mit RobOffice und ProVis

- Aufbau der virtuellen Welt
- Import von CAD-Daten
- Virtuelles teachen von Roboterpositionen
- Kalibrierung / Frames
- Optimieren von Roboterprogrammen / Kontrollfunktionen
- Datentransfer zwischen RobOffice und realem Roboter
- Programmierbeispiele